

1963

КРИВЫЕ НА ГИПЕРПОВЕРХНОСТИ ПРОСТРАНСТВА
ОБОБЩЕННОЙ ЕВКЛИДОВОЙ СВЯЗНОСТИ

В. БЛИЗНИКАС

Обобщенное риманово пространство с аффинной связностью, относительно которой метрический тензор пространства ковариантно постоянный, называется пространством обобщенной евклидовой связности \mathfrak{H}_n . В работе [1] построена общая теория пространств \mathfrak{H}_n , теория кривых и теория гиперповерхностей \mathfrak{H}_{n-1} пространства \mathfrak{H}_n .

В настоящей статье строится теория кривых на гиперповерхностях пространства \mathfrak{H}_n , причем основным аппаратом исследования является метод Г. Ф. Лаптева [3] и А. М. Васильева [2]. Если обобщенное риманово пространство является римановым и подвижной репер $\{A, e_i\}$ локального пространства $H_n(A)$ голономный, то результаты этой статьи совпадают с классическими результатами теории кривых на гиперповерхностях риманова пространства (см. [4], [5]).

§ 1. Деривационные уравнения гиперповерхности \mathfrak{H}_{n-1}

Структурные уравнения пространства \mathfrak{Z}_n имеют вид:

$$\begin{aligned} D\omega^i &= [\omega^k, \omega^i] + R_{pq}^i [\omega^p, \omega^q], \\ D\omega_j^i &= [\omega_j^k, \omega_k^i] + R_{jpa}^i [\omega^p, \omega^a], \\ \nabla h_{ij} &\equiv dh_{ij} - \omega_i^k h_{kj} - \omega_j^k h_{ik} = 0. \end{aligned} \quad (1)$$

$$(i, j, k = 1, 2, \dots, n; \quad \alpha, \beta, \gamma = 1, 2, \dots, n-1),$$

где h_{ij} — метрический тензор пространства \mathfrak{H}_n . Дифференциальные уравнения произвольно параметризованной гиперповерхности \mathfrak{H}_{n-1} можно записать в виде [1]:

$$\begin{aligned} \omega^i &= \Lambda_\alpha^i \Theta^\alpha, \\ \nabla \Lambda_\alpha^i &= \Lambda_{\alpha\beta}^i \Theta^\beta, \\ \nabla \Lambda_{\alpha\beta}^i + \Lambda_\gamma^i \Theta_{\alpha\beta}^\gamma &= \Lambda_{\alpha\beta\gamma}^i \Theta^\gamma, \end{aligned} \quad (2)$$

где

$$\begin{aligned} D\Theta^\alpha &= [\Theta^\beta, \Theta_\beta^\alpha], \\ D\Theta_\beta^\alpha &= [\Theta_\beta^\gamma, \Theta_\gamma^\alpha] + [\Theta_{\beta\gamma}^\alpha, \Theta^\gamma]. \end{aligned} \quad (3)$$

Деривационные уравнения сопровождающих реперов

$$\{A, \Lambda_\alpha, n\}, \quad \{A, \Lambda_\alpha, v\} \quad \text{и} \quad \{A, \Lambda_\alpha, m\}$$

гиперповерхности \mathfrak{H}_{n-1} имеют вид [1]:

а) левые дериационные уравнения:

$$\begin{aligned} \Lambda_{\alpha\beta}^i e_i &= L_{\alpha\beta}^\gamma \Lambda_\gamma + l_{\alpha\beta} n, \\ n_\alpha^i e_i &= l_\alpha^\beta \Lambda_\beta + n_\alpha n; \end{aligned} \quad (4)$$

в) дериационные уравнения:

$$\begin{aligned} \Lambda_{\alpha\beta}^i e_i &= \Gamma_{\alpha\beta}^\gamma \Lambda_\gamma + b_{\alpha\beta} v, \\ v_\alpha^i e_i &= b_\alpha^\beta \Lambda_\beta; \end{aligned} \quad (5)$$

г) правые дериационные уравнения:

$$\begin{aligned} \Lambda_{\alpha\beta}^i e_i &= \Pi_{\alpha\beta}^\gamma \Lambda_\gamma + l_{\alpha\beta} m, \\ m_\alpha^i e_i &= p_\alpha^\beta \Lambda_\beta + m_\alpha m. \end{aligned} \quad (6)$$

Индущированные связности на гиперповерхности \mathfrak{H}_{n-1} определяются пфаффовыми формами:

$$\begin{aligned} \bar{\Theta}^\alpha &= \Theta^\alpha, & \bar{\Theta}_\beta^\alpha &= \Theta_\beta^\alpha + L_{\beta\gamma}^\alpha \Theta^\gamma, \\ \bar{\Omega}^\alpha &= \Theta^\alpha, & \bar{\Omega}_\alpha^\beta &= \Theta_\alpha^\beta + \Gamma_{\alpha\gamma}^\beta \Theta^\gamma, \\ \bar{\Theta}^\alpha &= \Theta^\alpha, & \bar{\Theta}_\beta^\alpha &= \Theta_\beta^\alpha + \Pi_{\beta\gamma}^\alpha \Theta^\gamma. \end{aligned} \quad (7)$$

Ковариантные производные тензорного поля $T_{\alpha_1 \dots \alpha_p}^{\beta_1 \dots \beta_q}$ относительно этих связностей будем обозначать, соответственно, следующим образом

$$\overset{L}{\nabla}_\alpha T_{\alpha_1 \dots \alpha_p}^{\beta_1 \dots \beta_q}, \quad \overset{\Gamma}{\nabla}_\alpha T_{\alpha_1 \dots \alpha_p}^{\beta_1 \dots \beta_q} \quad \text{и} \quad \overset{\Pi}{\nabla}_\alpha T_{\alpha_1 \dots \alpha_p}^{\beta_1 \dots \beta_q}.$$

§ 2. Кривые на гиперповерхности \mathfrak{H}_{n-1}

1. Основные уравнения. Дифференциальные уравнения кривой K на гиперповерхности \mathfrak{H}_{n-1} пространства \mathfrak{Z}_n имеют вид:

$$\Theta^\alpha = x_{(1)}^\alpha ds, \quad (8)$$

где ds — дифференциал дуги кривой K . Дифференциальные уравнения этой кривой в пространстве \mathfrak{H}_n можно представить так

$$\omega^j = y_{(1)}^j ds, \quad (9)$$

где

$$y_{(1)}^i = \Lambda_\alpha^i x_{(1)}^\alpha. \quad (10)$$

Продолжение системы (9) дает:

$$dy_{(j)}^i + y_{(j)}^k \omega_k^i = y_{(j+1)}^i ds. \quad (11)$$

В зависимости от того, с какой связностью рассматривается гиперповерхность \mathfrak{H}_{n-1} в \mathfrak{H}_n , продолжение уравнений (8) дает:

$$\begin{aligned} d\overset{L}{x}_{(j)}^\alpha + \overset{L}{x}_{(j)}^\beta \bar{\Theta}_\gamma^\alpha &= \overset{L}{x}_{(j+1)}^\alpha ds, \\ d\overset{\Gamma}{x}_{(j)}^\alpha + \overset{\Gamma}{x}_{(j)}^\beta \bar{\Omega}_\beta^\alpha &= \overset{\Gamma}{x}_{(j+1)}^\alpha ds, \\ d\overset{\Pi}{x}_{(j)}^\alpha + \overset{\Pi}{x}_{(j)}^\beta \bar{\Theta}_\beta^\alpha &= \overset{\Pi}{x}_{(j+1)}^\alpha ds. \end{aligned} \quad (12)$$

Дифференцируя уравнения (10), в силу (4) и (12) [(5) и (12) или (6) и (12)], получаем

$$\begin{aligned} y_{(2)}^i &= n^i l_{\alpha\beta} x_{(1)}^\alpha x_{(1)}^\beta + \Lambda_\alpha^i \overset{L}{x}_{(2)}^\alpha, \\ y_{(2)}^j &= v^j b_{\alpha\beta} x_{(1)}^\alpha x_{(1)}^\beta + \Lambda_\alpha^j \overset{\Gamma}{x}_{(2)}^\alpha, \\ y_{(2)}^i &= m^i l_{\alpha\beta} x_{(1)}^\alpha x_{(1)}^\beta + \Lambda_\alpha^i \overset{\Pi}{x}_{(2)}^\alpha. \end{aligned} \quad (13)$$

2. Абсолютные, нормальные и относительные кривизны. Если известны координаты вектора в \mathfrak{H}_n , то, свертывая эти координаты с объектом Λ_α^i , мы получим координаты рассматриваемого вектора в репере $\{A, e_i\}$. Если ввести обозначения

$$Y_{(2)}^L = \Lambda_\alpha^i L_{(2)}^\alpha, \quad Y_{(2)}^\Gamma = \Lambda_\alpha^i \Gamma_{(2)}^\alpha, \quad Y_{(2)}^\Pi = \Lambda_\alpha^i \Pi_{(2)}^\alpha \quad (14)$$

и

$$\frac{1}{R} = l_{(\alpha\beta)} x_{(1)}^\alpha x_{(1)}^\beta, \quad \frac{1}{R_\Gamma} = b_{(\alpha\beta)} x_{(1)}^\alpha x_{(1)}^\beta, \quad (15)$$

то равенства (13) примут вид:

$$\begin{aligned} Y_{(2)}^i &= \frac{n^i}{R} + Y_{(2)}^L, \\ Y_{(2)}^j &= \frac{v^j}{R_\Gamma} + Y_{(2)}^\Gamma, \\ Y_{(2)}^k &= \frac{m^k}{R} + Y_{(2)}^\Pi. \end{aligned} \quad (16)$$

В каждом локальном пространстве $H_n(A)$ векторы

$$y_1 = Y_{(1)}^i e_i, \quad y_2 = Y_{(2)}^j e_j$$

образуют инвариантную двумерную плоскость. Если пространство \mathfrak{H}_n является обобщенно евклидовым пространством и $\omega^i = dx^i$, $\Theta^\alpha = dt^\alpha$, то $\Lambda_\alpha^i = \frac{\partial x^i}{\partial t^\alpha}$ и $y_1 = \frac{dA}{ds}$, $y_2 = \frac{d^2A}{ds^2}$. В этом случае формулы (16) дают разложение вектора $\frac{d^2A}{ds^2}$ на два слагающихся вектора, первый из которых совпадает с нормалью к гиперповерхности (левой или правой нормалью); второй — лежит в касательной гиперплоскости к гиперповерхности. Векторы y_1 и y_2 образуют двумерное соприкасающееся пространство (локальное) рассматриваемой кривой. Если $a_{ij} = 0$, то векторы y_1 и y_2 образуют ортогональный базис пространства (y_1, y_2) . В общем случае $y_1 y_2 \neq 0$.

Вектор, лежащий в двумерной соприкасающейся плоскости (y_1, y_2) и перпендикулярный слева к касательному вектору кривой K , называется вектором первой левой кривизны рассматриваемой кривой. Вектор первой кривизны кривой K по отношению к \mathfrak{H}_n имеет вид [1]:

$$N_2 = \begin{vmatrix} \lambda_{11} & y_1 \\ \lambda_{21} & y_2 \end{vmatrix}, \quad (17)$$

где

$$\lambda_{ij} = h_{pq} y_{(i)}^p y_{(j)}^q.$$

Этот вектор мы будем называть вектором левой абсолютной кривизны кривой K , а вектор первой кривизны

$$T_2 = \begin{vmatrix} \alpha_{11} & y_1 \\ \alpha_{21} & y_2 \end{vmatrix}, \quad (18)$$

где

$$\alpha_{ij} = g_{pq} y_{(i)}^p y_{(j)}^q,$$

и вектор первой правой кривизны

$$M_2 = \begin{vmatrix} \lambda_{11} & \lambda_{12} \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} \quad (19)$$

— назовем, соответственно, вектором абсолютной кривизны и правой абсолютной кривизны.

Кривая K по отношению к \mathfrak{S}_{n-1} имеет три вектора первых кривизн:

1) Вектор первой левой кривизны $\overset{L}{N}_2$, который будем называть вектором левой относительной кривизны;

2) Вектор первой кривизны $\overset{\Gamma}{T}_2$, который будем называть вектором относительной кривизны и

3) Вектор первой правой кривизны $\overset{\Pi}{M}_2$, который назовем вектором правой относительной кривизны. Оказывается, что

$$\begin{aligned} N_2^i &= \frac{n^i}{R} + \overset{L}{N}_2^i, \\ T_2^i &= \frac{v^i}{R\Gamma} + \overset{\Gamma}{T}_2^i, \\ M_2^i &= \frac{m^i}{R} + \overset{\Pi}{M}_2^i, \end{aligned} \quad (20)$$

где

$$\begin{aligned} \overset{L}{N}_2^i &= \overset{L}{y}_{(2)}^i - H_{\alpha\beta} \overset{L}{x}_{(2)}^\alpha \overset{L}{x}_{(2)}^\beta \overset{L}{y}_{(1)}^i, \\ \overset{\Gamma}{T}_2^i &= \overset{\Gamma}{y}_{(2)}^i - G_{\alpha\beta} \overset{\Gamma}{x}_{(2)}^\alpha \overset{\Gamma}{x}_{(1)}^\beta \overset{\Gamma}{y}_{(1)}^i, \\ \overset{\Pi}{M}_2^i &= \overset{\Pi}{y}_{(2)}^i - H_{\alpha\beta} \overset{\Pi}{x}_{(1)}^\alpha \overset{\Pi}{x}_{(2)}^\beta \overset{\Pi}{y}_{(1)}^i, \\ H_{\alpha\beta} &= h_{ij} \Lambda_\alpha^i \Lambda_\beta^j, \quad G_{\alpha\beta} = H_{(\alpha\beta)}. \end{aligned}$$

Величину $\frac{1}{R}$ назовем левой—правой нормальной кривизной кривой K (или левой нормальной кривизной гиперповерхности для направления y_1), $\frac{1}{R\Gamma}$ — нормальной кривизной.

Скаляры k_1 и χ_1 , определенные следующим образом

$$k_1 = \sqrt{g_{ij} \overset{L}{N}_2^i \overset{L}{N}_2^j}, \quad \chi_1 = \sqrt{g_{ij} \overset{\Gamma}{T}_2^i \overset{\Gamma}{T}_2^j}, \quad (21)$$

назовем, соответственно, левой (правой) абсолютной и абсолютной кривизной кривой K , ибо $|N_2| = |M_2|$. В дальнейшем будем предполагать, что оснащения (нормализация) кривой K и гиперповерхности \mathfrak{S}_{n-1} согласованы.

Скаляры k_1^L , χ_1^Γ и k_1^Π :

$$k_1^L = \sqrt{g_{ij} \overset{L}{N}_2^i \overset{L}{N}_2^j}, \quad \chi_1^\Gamma = \sqrt{g_{ij} \overset{\Gamma}{T}_2^i \overset{\Gamma}{T}_2^j}, \quad k_1^\Pi = \sqrt{g_{ij} \overset{\Pi}{M}_2^i \overset{\Pi}{M}_2^j}, \quad (22)$$

назовем, соответственно, левой относительной, относительной и правой относительной кривизной кривой K .

3. Формулы Менье. Если введем векторы

$$\begin{aligned} n_2^i &= r_1 N_2^i, \quad \overset{L}{n}_2^i = r_1^L \overset{L}{N}_2^i, \quad \tau_2^i = \rho_1 T_2^i, \\ \overset{\Gamma}{\tau}_2^i &= \rho_1^\Gamma \overset{\Gamma}{T}_2^i, \quad m_2^i = r_1 M_2^i, \quad \overset{\Pi}{m}_2^i = r_1^\Pi \overset{\Pi}{M}_2^i, \end{aligned}$$

где

$$k_1 r_1 = 1, \quad k_1^L r_1^L = 1, \quad \chi_1 \rho_1 = 1, \quad \chi_1^\Gamma \rho_1^\Gamma = 1, \quad k_1^\Pi r_1^\Pi = 1,$$

то соотношения (20) можно переписать так

$$\frac{n_2^i}{r_1} = \frac{n^i}{R} + \frac{L}{r_1} \frac{n_2^i}{r_1}, \quad (23)$$

$$\frac{\tau_2^i}{\rho_1} = \frac{v^i}{R_\Gamma} + \frac{\Gamma}{\rho_1} \frac{\tau_2^i}{r_1}, \quad (24)$$

$$\frac{m_2^i}{r_1} = \frac{m^i}{R} + \frac{\Pi}{r_1} \frac{m_2^i}{r_1}. \quad (25)$$

Так как векторы y_1 и y_2 лежат в касательной гиперплоскости гиперповерхности \mathfrak{S}_{n-1} , то $h_{ij} n^i h_2^j = 0$ и умножая равенство (23) на $h_{ji} n^i$, получим

$$\frac{1}{R} = \frac{\cos \varphi}{r_1}, \quad (26)$$

где φ — обобщенный евклидов угол между векторами n и n_2 . Полученное равенство представляет обобщение теоремы Менье: левая проекция вектора левой абсолютной кривизны кривой на гиперповерхности \mathfrak{S}_{n-1} в точке A на левую нормаль к \mathfrak{S}_{n-1} постоянна для всех кривых гиперповерхности, проходящих через точку A и имеющих общую касательную. Формулу (26) будем называть левой-правой формулой Менье, ибо обобщенный евклидов угол между векторами m_2 и m равен φ .

Умножая равенства (24) на $g_{ij} v^j$, получим

$$\frac{1}{R_\Gamma} = \frac{\cos \varphi_\Gamma}{\rho_1}, \quad (27)$$

где φ_Γ — евклидов угол между векторами v и τ_2 . Равенство (27) будем называть формулой Менье.

Умножая равенства (23), (24) и (25), соответственно, на $h_{ij} n^i$, $g_{ij} \tau_2^j$ и $h_{ji} m_2^j$, получим

$$\begin{aligned} \frac{1}{r_1^L} &= \frac{\cos \varphi_L^*}{r_1}, \\ \frac{1}{\rho_1^\Gamma} &= \frac{\sin \varphi_\Gamma}{\rho_1}, \\ \frac{1}{r_1^\Pi} &= \frac{\cos^* \varphi_\Pi}{r_1}, \end{aligned} \quad (28)$$

где φ_L^* — обобщенный евклидов угол между векторами n_2 и n_2 , φ_Π^* — между векторами m_2 и m_2 . Полученные равенства показывают, что относительные кривизны кривой K являются обобщениями геодезической кривизны кривой на гиперповерхности евклидова пространства.

4. Геодезические кривые. Если локальная развертка кривой K в \mathfrak{S}_n относительно некоторой связности является прямой, то кривую назовем геодезической кривой данной связности. Так как

$$y_1(s+ds) \rightarrow y_1(s) + y_2(s) ds + \dots,$$

то кривая K является геодезической кривой пространства \mathfrak{S}_n тогда и только тогда, когда векторы y_1 и y_2 являются коллинеарными. В этом случае,

согласно равенствам (17), (18) и (19), все три абсолютные кривизны кривой K равны нулю. Очевидно, что левая (правая) относительная кривизна геодезических кривых связности L (связности Π) равна нулю, как и относительная кривизна геодезических связности Γ . Обратное утверждение тоже имеет место.

Из выведенных выше формул следует

Теорема 1. *Кривая K на гиперповерхности \mathfrak{S}_{n-1} тогда и только тогда является L -геодезической (Γ -геодезической, Π -геодезической) линией \mathfrak{S}_{n-1} , если вектор левой абсолютной кривизны (абсолютной кривизны, правой абсолютной кривизны) этой кривой перпендикулярен слева (перпендикулярен, перпендикулярен справа) к гиперповерхности \mathfrak{S}_{n-1} .*

5. Асимптотические кривые. Кривые на гиперповерхности \mathfrak{S}_{n-1} , для которых левая-правая нормальная кривизна (нормальная кривизна) равна нулю, назовем левыми-правыми асимптотическими кривыми (асимптотическими кривыми); направления этих кривых называются асимптотическими направлениями гиперповерхности. Из формул (23), (24) и (25) следует

Теорема 2. *Если левая-правая асимптотическая (асимптотическая) кривая совпадает с L -геодезической (Γ -геодезической или Π -геодезической) кривой гиперповерхности \mathfrak{S}_{n-1} , то она является геодезической кривой пространства \mathfrak{S}_n и наоборот.*

6. Вполне геодезические гиперповерхности. Если все L -геодезические кривые гиперповерхности \mathfrak{S}_{n-1} являются геодезическими кривыми пространства \mathfrak{S}_n , то \mathfrak{S}_{n-1} назовем вполне L -геодезической гиперповерхностью пространства \mathfrak{S}_n . Аналогично определяются вполне Γ -геодезические и Π -геодезические гиперповерхности.

Из формул (23), (24) и (25) следует, что для того, чтобы \mathfrak{S}_{n-1} была вполне L -геодезической (вполне Γ -геодезической или Π -геодезической) гиперповерхностью пространства \mathfrak{S}_n , необходимо и достаточно, чтобы

$$\frac{1}{R} = 0 \quad \left(\frac{1}{R_\Gamma} = 0 \right).$$

Отсюда следует, что $l_{(\alpha\beta)} = 0$, $b_{(\alpha\beta)} = 0$.

Таким образом, вполне L -геодезические гиперповерхности совпадают с вполне Π -геодезическими гиперповерхностями. Эти гиперповерхности являются обобщением плоскостей трехмерного евклидова пространства в том смысле, что любые кривые таких гиперповерхностей являются асимптотическими.

Следует заметить, что нормали вполне геодезических гиперповерхностей всех типов пространства \mathfrak{S}_n не всегда образуют параллельные поля векторов.

Вильнюсский государственный
педагогический институт

Поступила
20. XI. 1962.

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

1. В. Ближникас. Некоторые вопросы геометрии пространств обобщенной (евклидовой) связности, Литовский мат. сб., т. 2, № 2, 1962 (в печати).
2. А. М. Васильев. Инвариантные аналитические методы в дифференциальной геометрии ДАН СССР, т. 79, № 1, 5-7, 1951.

3. Г. Ф. Лаптев. Дифференциальная геометрия погруженных многообразий, Труды Московского матем. общ., 2, 275—382, 1953.
4. М. А. Схоутен и Д. Дж. Стройк. Введение в новые методы дифференциальной геометрии, т. 2, ГИИЛ, Москва, 1948.
5. Л. П. Эйзенхарт. Риманова геометрия, ГИИЛ, Москва, 1948.

APIBENDRINTO EUKLIDINIO SĄRYŠIO ERDVĖS HIPERPAVIRŠINĖS KREIVĖS

V. BLIZNIKAS

(*Reziumė*)

Jeigu \mathfrak{S}_{n-1} yra bet koks apibendrinto euklidinio sąryšio erdvės \mathfrak{S}_n hiperpaviršius:

$$\omega^i = \Lambda_{\alpha}^i \Theta^{\alpha},$$

tai jo bet kurios kreivės lygtį galima užrašyti taip:

$$\Theta^{\alpha} = x_{(1)}^{\alpha} ds,$$

kur s —kreivės lankas. Darbe išnagrinėti erdvės \mathfrak{S}_n hiperpaviršinių kreivių absoliutūs, normaliniai ir reliatyvūs kreivumai ir gauti klasikinės Menje formulės apibendrinimai.

KURVEN AUF HYPERFLÄCHEN IM RAUM MIT VERALLGEMEINERTEM EUKLIDISCHEN ZUSAMMENHANG

V. BLIZNIKAS

(*Zusammenfassung*)

Es sei eine beliebige Hyperfläche \mathfrak{S}_{n-1} :

$$\omega^i = \Lambda_{\alpha}^i \Theta^{\alpha}$$

im Raum mit verallgemeinertem Zusammenhang (im Raum \mathfrak{S}_n) und auf ihr eine beliebige Kurve durch Differentialgleichungen

$$\Theta^{\alpha} = x_{(1)}^{\alpha} ds$$

mit der Bogenlänge s als Parameter gegeben. Das Ziel dieser Arbeit ist die Untersuchung der Absolutkrümmungen, Normalkrümmungen und Relativkrümmungen der Kurven auf \mathfrak{S}_{n-1} in \mathfrak{S}_n . Diese Arbeit enthält auch eine Verallgemeinerung des Satzes von Meusnier.

